

## Notas núm. 6

Estas notas cubren las clases del curso desde 22 de oct 2007. Los ejercicios están marcados con  $\rightarrow$ .

**Definición.** Una representación de una álgebra de Lie  $\mathfrak{g}$  es un homomorfismo de álgebras de Lie  $\mathfrak{g} \rightarrow \text{End}(V)$ , donde  $\text{End}(V)$  es el espacio de endomorfismos de un espacio vectorial. La representación es real, compleja, etc si  $V$  es un espacio vectorial real, complejo etc.

$\rightarrow$ **6.1.** Si  $\phi : G \rightarrow \text{Aut}(V)$  es una representación lineal de un grupo de Lie entonces  $d\phi(e)$  es una representación de la álgebra de Lie de  $G$ .

$\rightarrow$ **6.2.** Encontrar las representaciones complejas de la álgebra de Lie de  $S^1$  que vienen de representaciones del grupo.

Sugerencia: considerar la forma de Jordan de la matriz que define la representación.

$\rightarrow$ **6.3.** La complexificación de una álgebra de Lie real es una álgebra de Lie compleja.

Sugerencia: se extiende el corchete linealmente a la complexificación y se verifica que esto satisface las axiomas de álgebra de lie (bilineal, antisimétrico, y la identidad de Jacobi).

$\rightarrow$ **6.4.** La complexificación de la álgebra de Lie de  $U_n$  o  $GL_n(\mathbb{R})$  es isomorfa a la álgebra de Lie de  $GL_n(\mathbb{C})$ .

$\rightarrow$ **6.5.** Toda representación compleja de una álgebra de Lie real se extiende, de manera única, a su complexificación.

**Teorema.** Clasificación de las representaciones irreducibles complejas de dimensión finita de  $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$  (la álgebra de Lie de  $SL_2(\mathbb{C})$ ): para cada  $n = 0, 1, 2, \dots$  existe una única representación irreducible  $V_n$  de dimensión  $n + 1$ . Si denotamos por  $H \in \mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$  la matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix},$$

entonces  $H$  actúa en esta representación con valores propios  $n, n-2, n-4, \dots, -n$ . (Los “pesos” de la representación).

**Teorema.** La representación  $V_n$  de  $\mathfrak{sl}_2(\mathbb{C})$  es isomorfa la acción infinitesimal que corresponde a la representación irreducible de  $SL_2(\mathbb{C})$  en el espacio de polinomios complejos de dos variables, homogéneos de grado  $n$  (la acción es por sustitución).

$\rightarrow$ **6.6.**  $V_n$  es auto-conjugada y auto dual.

Sugerencia: Calcular los pesos de  $\bar{V}_n$  y  $V_n^*$  (i.e. diagonalizar la acción de  $H$  en estos espacios).

**Definición.** El producto tensorial de dos representaciones de un grupo de lie está dado por la fórmula  $g \cdot (v \otimes w) = gv \otimes gw$ . El producto tensorial de dos representaciones de un álgebra de lie está dado por la fórmula  $X \cdot (v \otimes w) = Xv \otimes w + v \otimes Xw$ .

$\rightarrow$ **6.7.** Descomponer a  $V_n \otimes V_m$  en suma directa de representaciones irreducibles.

Sugerencia: considerar los pesos de esta representación.

$\rightarrow$ **6.8.** Una representación compleja irreducible  $V$  de la complexificación de un algebra de Lie  $\mathfrak{g}$  sigue siendo irreducible al restringirla a  $\mathfrak{g}$ .

**Definición.** Sea  $V$  una representación compleja de un grupo  $G$ . Una **estructura real** en  $V$  es una involución antilineal  $G$ -equivariante  $C : V \rightarrow V$  ( $C$ =conjugación), i.e.  $C^2 = I$ . Una **estructura cuaternionia** es un automorfismo antilineal  $G$ -equivariante  $J : V \rightarrow V$  tal que  $J^2 = -I$ .

→**6.9.** Demuestra que  $V$  tiene estructura real  $C$  ssi  $V$  es isomorfa a la complexificación de una representación real,  $V = V_0 \otimes \mathbb{C}$ , donde  $V_0 \subset V$  es el subespacio fijo de  $C$ .

→**6.10.** Demuestra que  $V$  tiene estructura cuaternionia  $J$  ssi la acción de  $G$  en  $V$  es mediante transformaciones  $\mathbb{H}$ -lineales, con respecto a una acción de  $\mathbb{H}$  (los cuaterniones) en  $V$ , definida por  $j \cdot v = Jv$ .

Nota: Si  $V$  admite una estructura real se dice a veces que la representación “es una representación real” (en lugar de “ $V$  es la complexificación de una representación real”). Si admite estructura cuaternionia se dice que “es una representación cuaternionia”.

→**6.11.**  $\text{real} \otimes \text{real} = \text{real}$ ,  $\text{real} \otimes \text{cuaternionia} = \text{cuaternionia}$ ,  $\text{cuaternionia} \otimes \text{cuaternionia} = \text{real}$ .

→**6.12.** Las representaciones  $V_n$  de  $SU_2$  son reales para  $n$  par, cuaternionias para  $n$  impar.

Sugerencia: demuestra primero que  $V_1$  es cuaternionia. Se puede escribir una fórmula sencilla y misteriosa para  $J$ , y verificar que este  $J$  satisface las propiedades requeridas ( $SU_2$ -equivariante, antilineal y  $J^2 = -I$ ). Pero esto no es muy satisfactorio, ya que no es claro de donde viene la fórmula (y además se le olvida uno). Aquí está otro camino. Considera a  $\mathbb{H}$  como espacio vectorial (1-dimensional) sobre  $\mathbb{H}$  *por la derecha*, i.e.  $\mathbb{H}$  (escalares) actúa en  $\mathbb{H}$  (espacio vectorial) por multiplicación por la derecha. Si restringimos esta acción a  $\mathbb{C} \subset \mathbb{H}$  se convierte en espacio vectorial complejo (2-dimensional). Ahora sea  $Sp_1$  el grupo de cuaterniones unitarios. Este grupo actúa sobre  $\mathbb{H}$  por multiplicación *por la izquierda*. Esta acción es  $\mathbb{H}$ -lineal (por la asociatividad de multiplicación de cuaterniones), y en particular  $\mathbb{C}$  lineal, así que tenemos un homomorfismo  $Sp_1 \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{H}}(\mathbb{H}) \subset \text{Aut}_{\mathbb{C}}(\mathbb{H})$ . Ahora escogemos en  $\mathbb{H}$  una base compleja. Por ejemplo  $\{1, j\}$ . Esto define un isomorfismo  $\text{Aut}_{\mathbb{C}}(\mathbb{H}) \cong GL_2(\mathbb{C})$ , así que tenemos un homomorfismo  $Sp_1 \rightarrow GL_2(\mathbb{C})$ . Demuestra que esto define un isomorfismo  $Sp_1 \cong SU_2$ . Este isomorfismo manda  $V_1$  a la acción de  $Sp_1$  en  $\mathbb{H}$ , y define una estructura cuaternionia en  $V_1$  (multiplicación a la derecha por  $j$ ).

Luego,  $V_n \subset V_1 \otimes \dots \otimes V_1$  ( $n$  veces) y usas el ejercicio anterior.

→**6.13.** Una representación compleja irreducible es auto-conjugada ssi es cuaternionia o real.

→**6.14.** Dar un ejemplo de una representación compleja que no es real ni cuaternionia.

**Definición.** La **realificación** de un espacio vectorial complejo  $V$  es el espacio vectorial real que se obtiene de  $V$  al restringir la acción de los escalares a  $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$ . Se denota por  $V_{\mathbb{R}}$ . De este modo también se define la realificación de una representación compleja.

→**6.15.** Si  $V$  es una representación compleja, entonces  $(V_{\mathbb{R}}) \otimes \mathbb{C} = V \oplus \bar{V}$ .